

研究 (\*)  $f''(t) + f(t) = 0$

$$(**) \underline{f'' + f = \sin t.}$$

$V$ , 集合,  $(+, \cdot, 0)$

基  $B$ .  $\dim V$

$[v]_B$  坐标,

转换矩阵  $P_{C \leftarrow B}$   $[v]_C = P_{C \leftarrow B} \cdot [v]_B$

---

$M_{mn}(\mathbb{R})$  和  $\mathbb{R}^{mn}$  “一样”

线性映射:

定义:  $V, W$   $\mathbb{K}$ -线性空间.

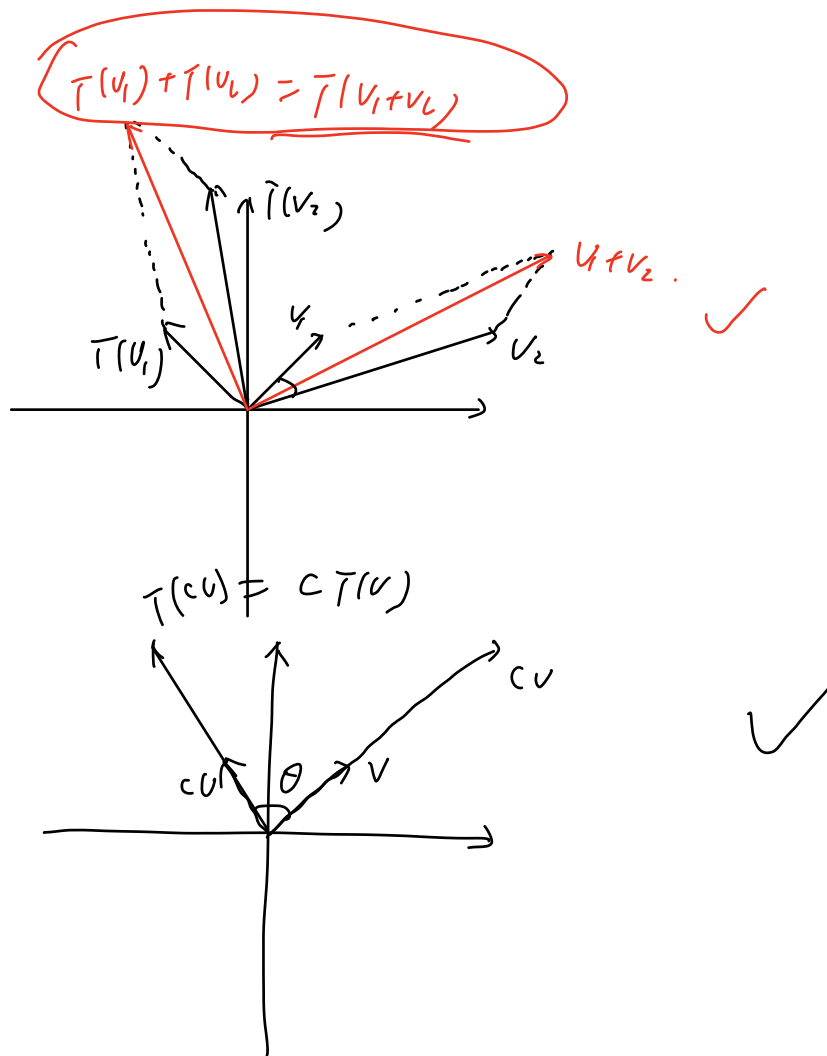
$T: V \rightarrow W$  映射称为线性映射  
linear map

如果 ①  $T(v_1 + v_2) = T(v_1) + T(v_2)$

②  $T(c v) = c \cdot T(v)$

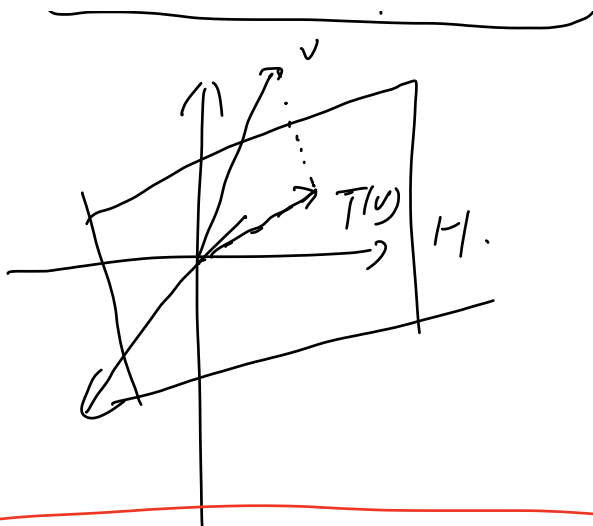
---

例子: ①  $T: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  逆时针旋转  $\theta$



④  $T: C^\infty[0, \infty) \rightarrow C^\infty[0, \infty)$   
 $f(t) \mapsto f'' + f$

⑤  $\left[ \mathbb{R}^n \text{ 投影到超平面 } H \right. \left. \begin{array}{l} \text{过原点 } 0 \end{array} \right] T$



$$\textcircled{4} \quad T_A : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$$

$$x \mapsto Ax$$

$$A \in M_{m \times n}(\mathbb{R})$$

定义:  $\text{Hom}_K(V, W) = \{ T : V \rightarrow W \mid T \text{ 是 } K\text{-线性映射} \}$

$\text{Hom}_K(V, W)$  有“自然”加法和  $K$ -数乘

$$\textcircled{1} \quad (T_1 + T_2)(v) = T_1(v) + T_2(v)$$

$$\textcircled{2} \quad (c \cdot T)(v) = c(T(v))$$

马/马尼: “well-defined”.  $\textcircled{1}, \textcircled{2}$

$$T_1 + T_2, cT \in \text{Hom}_K(V, W)$$

验证:  $\text{Hom}_{\mathbb{K}}(V, W)$  也是  $\mathbb{K}$ -线性空间.

性质: 线性映射  $T_1: V \rightarrow W$

(复合)  $T_2: W \rightarrow Y$

$$T_2 \circ T_1 \in \text{Hom}_{\mathbb{K}}(V, Y)$$

线性映射与矩阵的关系.

①  $V = \mathbb{R}^n, W = \mathbb{R}^m$ .

已有映射

$$\begin{array}{ccc} \boxed{M_{m \times n}(\mathbb{R})} & \longrightarrow & \text{Hom}_{\mathbb{R}}(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^m) \\ A & \longmapsto & T_A \end{array}$$

这是单射和满射.

(回忆: 之前定义线性函数)

证明: “单射”. 若  $T_A = T_B$ .

$$\begin{aligned} T_A(e_i) &= \underline{A \text{ 的第 } i \text{ 列}} \\ &= T_B(e_i) = \underline{B \text{ 的第 } i \text{ 列}} \end{aligned} \quad A \cdot e_i$$

$$\Rightarrow A = B$$

“满射”  $T \in \text{Hom}_{\mathbb{R}}(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^n)$

(找到  $A$ , 使得  $T = T_A$ )

$$\text{令 } A = [\underbrace{T(e_1)}, \underbrace{T(e_2)}, \dots, \underbrace{T(e_n)}]$$

$$\begin{aligned} T(v) &= T\left(\underbrace{(e_1, \dots, e_n)}_{B} \underbrace{[v]_B}_{[v]_B}\right) \\ &= \underbrace{(T(e_1), \dots, T(e_n))}_{A} \underbrace{[v]_B}_{[v]_B} \\ &= A \cdot v = T_A(v) \end{aligned}$$

$$\Rightarrow T = T_A$$

---

性质!  $B = \{v_i : i \in I\}$  是  $V$  的基.

$T: V \rightarrow W$  线性映射. 由  $T$  在  $B$  中  
向量取值“唯一-确定”.

换句话说:

对任意  $\{w_i : i \in I\}$ ,  $w_i \in W$ . 存在唯一的

$T \in \text{Hom}_{\mathbb{R}}(V, W)$ , 使得  $T(v_i) = w_i$ .

关键点:  $T(a_{i_1} v_{i_1} + \dots + a_{i_k} v_{i_k})$   
 $= a_{i_1} w_{i_1} + \dots + a_{i_k} w_{i_k}$  (\*)

如果  $T$  存在, 则  $T$  有 (\*)

(\*) 可以 "well-defined" 定义一个线性映射.

一般的  $V, W$ ,  $\dim V = n$ ,  $\dim W = m$

$$M_{m \times n}(K) \leftrightarrow \text{Hom}_K(V, W)$$

取定:  $V$  的基  $\beta: v_1, \dots, v_n$

$W$  的基  $\gamma: w_1, \dots, w_m$ .

$$R: \text{Hom}_K(V, W) \rightarrow M_{m \times n}(K)$$

$$T \longmapsto \left[ \begin{array}{c} [T(v_1)]_{\gamma} \\ [T(v_2)]_{\gamma} \\ \dots \\ [T(v_n)]_{\gamma} \end{array} \right]$$

性质:  $R$  是一个双射.

证明: 由性质 1.

性质:  $R$  也是线性映射.

线性同构:  $T: V \rightarrow W \in \text{Hom}_K(V, W)$   
是双射.

( $\Leftrightarrow$ )  $T$  在  $\text{Hom}_K(W, V)$  中有左逆和右逆.

$\Rightarrow T^{-1}$  也是线性.

定义: 将  $R(T)$  记作  $[T]_{B,C}$

称为  $T$  在  $B, C$  下的矩阵. ( $T$  的表示矩阵)

性质: ① 换基.  $V, B_1, B_2$  基.  
 $W, C_1, C_2$

$T: V \rightarrow W,$

$$[T]_{B_1}^{C_1} = P_{C_1 \leftarrow C_2} [T]_{B_2}^{C_2} P_{B_2 \leftarrow B_1}$$

相似

② 复合:  $T_1: V_1 \rightarrow V_2$   
 $T_2: V_2 \rightarrow V_3$

$v_1$  B.  
 $v_2$  C  
 $v_3$  D

基.

$$\frac{(\bar{T}_3 \circ \bar{T}_2) \bar{T}_1}{= \bar{T}_3 \circ (\bar{T}_2 \circ \bar{T}_1)}$$

$$(\bar{T}_2 \circ \bar{T}_1)_B^D = (\bar{T}_2)_C^D \cdot (\bar{T}_1)_B^C$$

↑  
矩阵乘法.

马金起 ①  $B_1, v_1, \dots, v_n$  C;  $w_1, \dots, w_m$   
 $B_2, \bar{v}_1, \dots, \bar{v}_n$

$$\underline{(\bar{T})_{B_1}^C} \quad \underline{(\bar{T})_{B_2}^C}$$

$$(\bar{T})_{B_1}^C = (\underline{(\bar{T}(v_1))_C}, \dots, \underline{(\bar{T}(v_n))_C})$$

$$(\bar{T})_{B_2}^C = (\underline{(\bar{T}(\bar{v}_1))_C}, \dots, \underline{(\bar{T}(\bar{v}_n))_C})$$

$$P_{B_2 \leftarrow B_1} = (\underline{(v_1)_{B_2}}, \dots, \underline{(v_n)_{B_2}})$$

$$\Rightarrow (v_1, \dots, v_n) = (\bar{v}_1, \dots, \bar{v}_n) \cdot P_{B_2 \leftarrow B_1}$$

↑  
加法和数乘



$$\begin{aligned}
 & \underline{(T(v_1), \dots, T(v_n))} \quad n \text{ 个 } W \text{ 中的向量.} \\
 &= T(v_1, \dots, v_n) \\
 &= T((\bar{v}_1, \dots, \bar{v}_n) \cdot P_{B_2 \leftarrow B_1}) \\
 &= \underline{(T(\bar{v}_1), \dots, T(\bar{v}_n))} \cdot P_{B_2 \leftarrow B_1}
 \end{aligned}$$

$$T(v_1) = (w_1 \dots w_m) \cdot [v_1]_C$$

$$T(v_2) = (w_1 \dots w_m) \cdot [v_2]_C$$

$$\vdots$$

$$(T(v_1) \dots T(v_n)) = (w_1 \dots w_m) \cdot [\bar{T}]_{B_2}^C$$

$$= \underline{(T(\bar{v}_1) \dots T(\bar{v}_n))} \cdot P_{B_2 \leftarrow B_1}$$

$$= \left( (w_1 \dots w_m) \cdot [\bar{T}]_{B_2}^C \right) \cdot P_{B_2 \leftarrow B_1}$$

$$= (w_1 \dots w_m) \cdot \left( [\bar{T}]_{B_2}^C \cdot P_{B_2 \leftarrow B_1} \right)$$

$$\Rightarrow [\bar{T}]_{B_1}^C = [\bar{T}]_{B_2}^C \cdot \underline{P_{B_2 \leftarrow B_1}}$$

由 ①, 可以定义  $\text{rk}(T) = \text{rk} [\bar{T}]_B^C$

(不依赖于基, “内蕴” 定义)

↑  
不涉及基选取

性质:  $[\bar{T}(v)]_C = [\bar{T}]_B^C \cdot \underline{[v]_B}$ . (也可以用 ①, ② 来证明)

例子:  $T: \mathbb{R}[x]_{\deg \leq n} \rightarrow \mathbb{R}[x]_{\deg \leq n}$

$$f \longmapsto f'$$

$$B = \{1, x, \dots, x^n\}$$

$$\text{有 } [\bar{T}]_B^B = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & & \\ 0 & 0 & 2 & & \\ \vdots & \vdots & 0 & \ddots & \\ 0 & 0 & 0 & \ddots & n \\ 0 & 0 & 0 & & 0 \end{bmatrix}_{(n+1) \times (n+1)}$$

$$\underline{T^{n+1} = 0} \quad \boxed{\text{rk}(T) = n}$$

$$\textcircled{AB - BA = I_n} \quad \text{思考题.}$$

Hint  $D: \mathbb{K}[\bar{x}] \rightarrow \mathbb{K}[\bar{x}]$  不是有限维

$$f \mapsto f'$$

左乘  $x: L_x: \mathbb{K}[\bar{x}] \rightarrow \mathbb{K}[\bar{x}]$

$$f \mapsto xf.$$

$$\underline{(D \circ L_x - L_x \circ D)} = \underline{\text{identity}}$$

$$\underline{(xf)' - xf' = f}$$

性质:  $T$  同构  $\Leftrightarrow [T]_{\mathbb{R}^n}^{\mathbb{C}}$  可逆.

存在同构  $\Leftrightarrow$  维数相同

(同构的选取与基有关)

线性变换:  $T: V \rightarrow V$

$$\text{Hom}_{\mathbb{K}}(V, V) = \text{End}_{\mathbb{K}}(V)$$

取  $V$  基  $B$ .  $[\bar{T}]_B^B$

$$C. \quad \boxed{P [\bar{T}]_B^B P^{-1}} \quad P = P_{C \leftarrow B}$$

定义:  $A, B$  相似 iff  $PAP^{-1} = B$ .  
 $A, B \in M_{n \times n}$ .  $P \in GL_n(\mathbb{K})$

---

子空间:  $V$  线性空间,  $W$  子集 (非空)

① 加法封闭  $\leftarrow$  (继承  $V$  中的 "+")

② 数乘封闭.

( $0 \cdot v = \vec{0}$ ,  $(-1) \cdot v = -v$ ) 验证  $W$  也是  
线性空间)

例:  $\{\text{上三角阵}\} \subset M_{n \times n}(\mathbb{R})$

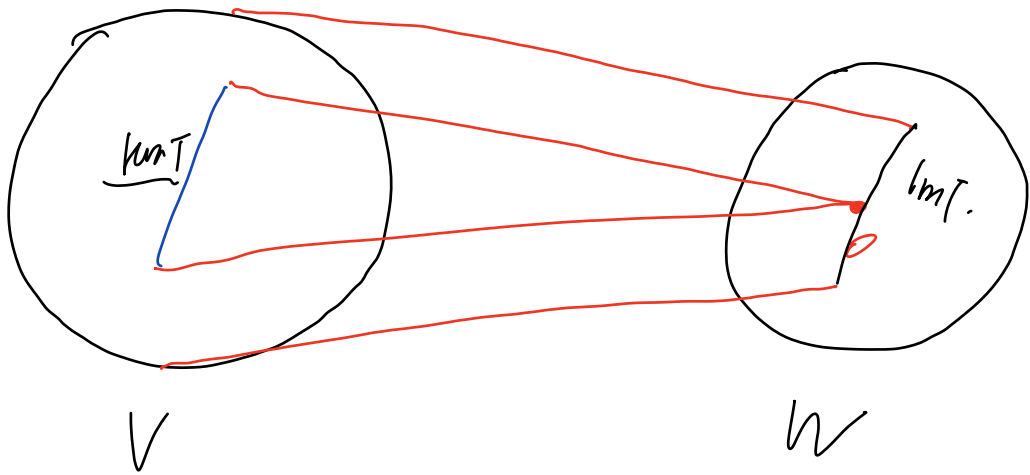
① ker.  $T: V \rightarrow W$  linear  
 $\text{ker } T = \{v \mid T(v) = 0\}$

② span.  $\text{Span}_{\mathbb{K}} \{v_i\}_{i \in I} = \{ \sum a_{ik} v_{ik} \mid a_{ik} \in \mathbb{K} \}$

③ Image.  $\text{Im } T = \{ T(v) \mid v \in V \} \subset W$   
 ( $T(0) = 0$ ) (  $T = T_A$  时,  $\text{Im } T$  到空间 )

线性映射:  $T: V \rightarrow W$ .  $\dim V < \infty$

$\dim V = \dim \ker T + \dim \text{Im } T$



证明: (sketch).  $\ker T$  的基  $v_1, \dots, v_k$ .

扩充为  $V$  的基  $v_1, \dots, v_k, v_{k+1}, \dots, v_n$

$\text{Im } T = \text{Span}_{\mathbb{K}} \{ T(v_1), \dots, T(v_n) \}$

$$= \text{span}_{\mathbb{R}} \{ \underbrace{T(v_{k+1}) \dots T(v_n)}_{\text{“总是线性无关”}} \}$$

例：对任意  $(x_0, y_0), (x_1, y_1), \dots, (x_n, y_n)$

$x_0, \dots, x_n$  互不相同，存在多项式  $f(x)$ ， $\deg f(x) \leq n$ ， $f(x_i) = y_i$ 。

证明：  $T: \mathbb{R}[x]_{\deg \leq n} \rightarrow \mathbb{R}^{n+1}$ 。

$$f \mapsto \begin{pmatrix} f(x_0) \\ \vdots \\ f(x_n) \end{pmatrix}$$

$$\underline{\ker T = \{0\}} \quad \dim \text{Im } T = n+1 = \underline{\mathbb{R}^{n+1}}$$

$T$  是满射

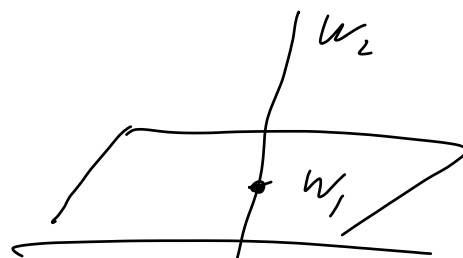
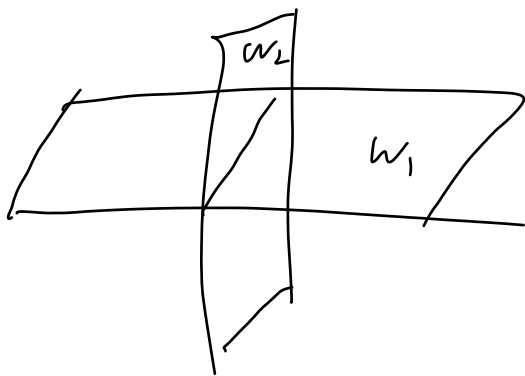
??  $T$  单射  $(\Leftrightarrow) \ker T = \{0\}$  “总是证”

子空间的和.

定义:  $W_1, W_2$  是  $V$  的子空间.

$$W_1 + W_2 = \{ w_1 + w_2 \mid w_i \in W_i \}$$

容易证  $W_1 + W_2$  是  $V$  的子空间.



维数  
公式:

$$\dim(W_1 + W_2) = \dim W_1 + \dim W_2 - \dim(W_1 \cap W_2)$$

找另一个证明:

引入外直积.  $V \oplus W = (V \times W, +, \cdot)$

定义: ①  $(v_1, w_1) + (v_2, w_2) = (v_1 + v_2, w_1 + w_2)$

②  $c \cdot (v, w) = (c \cdot v, c \cdot w)$

$0 = (0_v, 0_w)$

$$\dim V \oplus W = \dim V + \dim W$$

---

$$T: W_1 \oplus W_2 \rightarrow W_1 + W_2 \text{ 满射}$$
$$(w_1, w_2) \mapsto w_1 + w_2$$

$$\ker T = \{ (w, -w) \mid w \in W_1 \cap W_2 \}$$
$$\cong W_1 \cap W_2$$

---

定义: " $W_1 \cap W_2 = \{0\}$ "  $\Rightarrow$   $W_1 + W_2$   
 $\cong W_1 \oplus W_2$   
称为内直和.